⑩日本図特許庁(JP)

OD 特許 出願公告

報(B2)

平3-4001

ØInt.CL.\*

識別記号

厅内整理香号

❷❷公告 平成3年(1991)1月22日

B 27 B 19/09

8709-3C

発明の数 1 (全4頁)

◎発明の名称 可撤型穿孔操

> **6049** 頭 昭60-147689

第62~7501 ❷公

節 昭60(1985)7月5日 盘出

@昭62(1987) 1月14日

大阪府守口市八隻東町1丁目18番地 100 砂発 明 名 大阪府大阪市北区天満 4 丁目 5 番20号

サンデンエンジニアリ の出 顔 人

ング株式全社

四代 理 人 弁理士 太田 晃弘 植 本 李 李 官

1

# の特許諸求の範囲

1 ハンドドリル本体に対して手で弦制的に回動 できる状態でハンドドリル本体に躯宙ユニツトを 庶掾的に支持させ、同路由ユニツトの入力軸をハ ンドドリルのチャックに接手し、先端に往復動可 5 一発明が解決しようとする問題点一 能な配歯を取付けることができる前記鋸歯ユニツ トの内部に、前記入力軸の回転運動を範囲の往復 運動に変換する変換機構を組込んだことを特徴と する可数型穿孔機。

# 発明の詳細な説明

### 一座念上の利用分野ー

本苑明は可鑑型穿孔機に関し、さらに詳しく は、ハンドドリルを使用して任意の形状、大きさ の密孔を穿ける可能型穿孔板に関する。

## 一從来技術一

従来、穿孔作梁にはハンドドリルが使用される ことは周知の通りであつて、ハンドドリルを用い た写孔作楽ではドリル径に対応した窓孔を穿ける にとどまつている。

リル径で充分対応できるものから、直径数センチ に及ぶ円形忽孔の他、楕円形の密孔を開けること を要求されることがある。

そのような場合、所図とする窓孔の円周上に沿 つてドリルで窓孔を迎続して穿け、最終的に窓孔 25 一作用ー を連続させてその円周内を取除いて窓孔を穿けて いる。

また、従来では、ドリルチャックにシリンダ状 の変孔刃を取付け、このシリンダ状の穿孔刃を回 促させることで穿孔刃の道径に対応した窓孔を穿 けている。

上述のような穿孔では、ドリルで円周に沿つて **空孔しなければならず、工事手数としてはかなり** の工程であり、また、シリンダ状の穿孔刃の直径 に対応した径の窓孔を穿ける得るにとどまり、と 10 くに、丸形でなく、長方形や楕円形の窓孔を壁に 穿けようとする場合は不可能に近く、作業自体は 極めて非能率的なものであった。

# 一発明の梯成ー

上述のような問題点を解決するために、この発 15 明は、穿孔にドリルを用いず、往復運動する経菌 により板材、壁材に対して切断作用を営ませ穿孔 しようとするもので、ハンドドリル本体に対して 手で強制的に回動できる状態でハンドドリル本体 に鋸菌ユニツトを摩擦的に支持させ、同路菌ユニ ところが、穿孔作業によつて穿設する窓孔はド 20 ツトの入力軸をハンドドリルのチャツクに接手 し、先端に往復動可能な認備を取付けることがで きる何紀経菌ユニットの内部に、何紀入力肺の回 転運動を解放の往復運動に変換する変換機を組込 むことを投案するものである。

この発明の穿孔様はハンドドリルの回転運動を 総由ユニットの変換機器で往復運動に変換して郷 3

歯を往復運動させると共に、縮船ユニットをハン ドドリルに対して自由に回転させることで穿孔作 なを行う。

### 一实施例一

示す一実施例により説明する。 先ず、第1図にお いて、符号10はハンドドリル本体を示し、この ハンドドリル本体10が備えるチャツク11に鋸 樹ユニツト2 Bの入力軸2 4 が絞着されると共 に、同紀自ユニツト20は、ハンドドリル本体1 10 質通される固定ビス292で固定される。 0に対してピス31で固定される速結部材30の 他究部に摩擦的に回転基础を阻止した状態で取付 けられる。

ハンドドリル本体10はグリップ12に対して ータケース13の先端部にチャツク11を有し、 チャンク11の拡径、縮径により鋸菌ユニツト2 0の入力軸24の先端部242をこう程できるよ うになつており、チャック11の基部と隣合つて いシリンダ部14が突出形成されている。このハ ンドドリル本体10のシリンダ部14に前記巡結 部材30を介して紹宙ユニツト20が支持され る。この鋸歯ユニント20は、第1図に分解して リンダ型のケーシング21を備え、これらのケー シング21の一端部に可配ハンドドリル本体10 のシリンダ部14とほぼ同径のシリンダ部22が 基部に形成されており、このシリング部22の中 グ23には、団述した入力軸24が回転自在に支 持される。そして、入力和24の先娩部24aは 6 角形断面になつており、前述のように同先範部 24aは前紀チャック11にこう着される。入力 り、この傘出車25と地合う傘固車26の軸26 aがペアリング27を介してケーシング21の内 部に取付けられている。この傘歯車26の表面に は偏心ピン28が突設されている。また、昭樹ユ 固定ピン29cにより角型ガイドスリーブ29b が固定され、このガイドスリーブ296中に往復 招助可能に挿入された往復ヘッド29の内端スラ イダ部29aは、前記編心ピン28に指動可能に

係合される。したがつて、前記傘歯単26、偏心 ピン28、往復ヘッド29により回転運動を往復 辺勁に変換する機構が構成される。

そして、前記往後ヘッド29の外娩部には始方 以下、この発明の構成を第1図ないし第5図に 5 向のスロット29dが形成されており、このスロ ツト29dに郷菌293の基部293aを挿入で きる。即ち、鋸歯293の基邸293aは、前記 往夜ヘッド29の外端部にはめられる角筒291 と、この角筒291を通つて前記基部293aに

さらに、可記迦結部材30が用恋され、迦結部 材30は、ハンドドリル本体10のシリンダ部1 4、ならびに、鈮函ユニット20の迷部シリンダ 部22に嵌着できる内径をもち、その一端はピス 直交する方向に出力軸をもつモータを内臓するモ 25 3 1 で周方向数個所でシリンダ部14に固定され る。また、連結部材30の他端周壁には母線方向 のスロット32が形成されており、このスロット 32中に摩擦ばね33の先端部33aか可配ケー シング21のシリンダ部22に向つて突起され モータケース13の端面には、これより蚤の小さ 20 ろ。この彫跡ばね33の蒸部33bはピス34に より迎結部材30の外周に固定されており、政協 ばね33により生じる欧路で認由ユニット20を 捉えている。経際ばね33の中央部33cは連結 部材30と間底をもち、この部分を筋容するアジ 示すように、ビス21aで締若された2つ初のシ 25 ヤストピス35の締名調節により据慮ユニツト2 0に対する摩擦力即ち鋸宮ユニット20の固定力 を調整できる。符号36はチャック11の操作に 用いる窓孔を示している。

次に、この発明の可塑型穿孔機による穿孔作業 心郎にはベアリング23があつて、このベアリン 30 について説明する。先ず、ハンドドリル本体10 にピス31により連結部材30をシリンダ部14 に輸粉すると共に、軽衡ユニット20の入力軸2 4の先端邸24aを連結部材30の忽孔36を通 つてチャック11にこう若する。このような組立 9424の他端部には傘笛車25が取付けられてお 35 によると、連結部材30に設けた摩擦ばね33の 先嶷部33aがスロツト32から内倒に突出して いるから、ケーシング21シリンダ邱22の周面 に対する摩擦ばわるるの接触により、ハンドドリ ル本体10及び連結部材30に対して鋸歯ユニツ ニット20のケーシング21の先端部中心には、 40 ト20が固定されるけれども、鋸歯ユニット20 のケーシング21は、ハンドドリル本体10に対 して手で強制的に回動できるから、作業者の意 志、都合により強制的に自由に回転できる。

この状態で、ハンドドリル本体10のモータス

インチを『オン』にすると、チャック11にこう **君されている入力軸24は回転駆動され、傘筒耶** 25,26を経て偏心ピン28が偏心回転するこ とで、内站スライダ的29a中で運動することに 紋運動されることになる。

この鋸菌293の往復運動により板状、壁材W に円形の変孔Hを穿ける場合、先ず、第3回、第 4 図に示すように、一個所に穿孔 1 1 を穿け、銀 樹293を同野孔h1に抑入し、ハンドドリル本 10 体10及び連結部材30に対して矢印R方向に鋸 俊ユニット20を回転(回転)させながら、郷渕 293の向きを逐次変化させ、所望の円形 (CR) に沿つて移動(公柾)させることで窓孔Hを穿け

郊5回は長方形の型孔Hを穿ける状態を郊4回 に対応させて示している。

なお、可記実施例においては、ハンドドリル本 体に必要に応じて装着して用いるアタッチメント 省略して、原政的にハンドドリル本体に処菌ユニ ットを直接に支持させる構造であつてもよい。

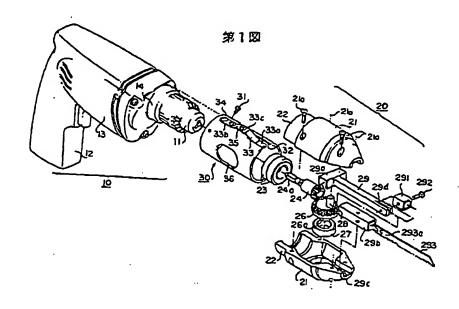
### 一発明の効果ー

以上の説明から明らかなように、この発明の可 拡製穿孔機は、モータの回転運動を往復運動に変 換して蛇歯ユニットの廻歯を駆動すると共に、跖 なり、柱復ヘツド29及び、鋸麝293が往復庭 5 腐ユニツトをハンドドリル本体に対して、強制的 に手助回動できる構造としたから、任意の形状 の、任意の大きさの窓孔を容易、かつ迅速に挙げ 保、家屋の施工者などの作業に貢献できる。 図面の簡単な説明

6

第1図は本発明による可談型学孔機の分解科証 图、第2图は同极断侧面图、第3图は同可磁型学 孔楼を用いた作楽状態を示す斜面図、第4図、第 5 図は野孔形状と作業状態を示す説明図である。

10……ハンドドリル本体、11……チャッ 25 ク、12……グリップ、13……モータケース、 20……鋸肉ユニツト、21……ケーシング、2 2……シリンダ部、23……ペアリング、24… リング、28……偏心ピン、29……往復ヘッ 形式の構造を例示したが、本発明は、連結部材を 20 ド、29a……内端スライダ部、29b……ガイ ドスリープ、29d……スロット、291……約 筒、292……固定ビス、293……姚俐。



(4)

蒋公 平 3-4001

